

DH-5-6

五指靈巧手
Dexterous Hand



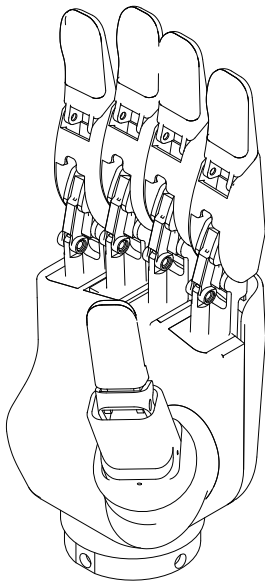
底面安裝



選型方式

系列號	手指數	手形	主動自由度	關節數	腕部接口	通訊協議	傳感器	線纜配置	安裝法蘭
DH	5	L	6	11	N	M3	C0	L3	Z0
3 3指 5 5指	L 左手 R 右手	6 自由度	11 關節	N 標準接口 F 快拆接口	M3 MODBUS-RTU M4 R485定制協議	Z0 標準無轉接法蘭 Z1 帶轉接法蘭1 (安裝孔PCD直徑50mm/定位凸台直徑31.5mm) Z2 帶轉接法蘭2 (安裝孔PCD直徑49mm/定位凸台直徑18mm) Z3 其他	C0 無傳感器	L1 延長線1m L3 延長線3m L5 延長線5m L10 延長線10m	

技術參數



✓ 驅控內嵌 Build-in Controller	✓ 夾持力可調 Gripping Force Adjustable	✓ 位置可調 Position Adjustable	✗ 速度可調 Speed Adjustable
✓ 即插即用 Plug & Play			

性能參數	
總自由度	11
主動自由度	6
節拍	0.8 s
四指彎曲角度	83°+87°
拇指彎曲角度	38°+7°
拇指側擺角度	85°
單指指尖力	25 N
建議最大摩擦負載	2 kg
建議最大結構提拉負載	4 kg
五指抓握力	80 N
提拉載荷	10 kg
重量	790 g
傳感器	多點觸覺（選配）
安全功能	內握方嚮防撞緩沖
傳動方式	空心杯電機+行星減速器+滾珠絲桿+連桿
尺寸	236 mm*116 mm*96 mm
運行環境	
通訊協議	Modbus-RTU/RS485定制协议
工作電壓	24 V DC ± 10%

技術尺寸圖

